

АКАДЕМИЯ НАУК СССР

---

ЖУРНАЛ  
ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ  
МАТЕМАТИКИ  
И МАТЕМАТИЧЕСКОЙ  
ФИЗИКИ

(ОТДЕЛЬНЫЙ ОТТИСК)

11

---

МОСКВА - 1986

УДК 519.7

## О НЕКОТОРЫХ УНИВЕРСАЛЬНЫХ ОГРАНИЧЕНИЯХ ДЛЯ АЛГОРИТМОВ КЛАССИФИКАЦИИ

РУДАКОВ Б. В.

(Москва)

В рамках алгебраического подхода к проблеме синтеза корректных алгоритмов классификации определены понятия универсальных и локальных ограничений и изучены наиболее часто встречающиеся универсальные ограничения.

### § 1. Основные понятия

В работе излагаются результаты, полученные в рамках алгебраического подхода к проблеме синтеза корректных алгоритмов классификации на базе семейств эвристических алгоритмов [1], [2].

Основная изучаемая ниже задача — это задача синтеза алгоритма, реализующего некоторое отображение из множества  $\mathcal{I}$ , (множества возможных начальных информации) в множество  $\mathcal{F}$  (множество возможных финальных информации). В качестве  $\mathcal{I}$ , и  $\mathcal{F}$  при этом рассматриваются пространства матриц произвольного, но фиксированного размера  $q \times l$  с элементами из множеств допустимых начальных  $\tilde{\mathcal{I}}$  и финальных  $\tilde{\mathcal{F}}$  информации.

Пусть  $\mathcal{U}$  — множество. Пространство матриц размера  $q \times l$  с элементами из  $\mathcal{U}$  будет обозначаться  $\mathcal{C}(\mathcal{U})$  ( $q$  и  $l$  на протяжении всей работы считаются произвольными фиксированными натуральными числами). Ниже будут рассматриваться пространства  $(q \times l)$ -матриц над различными множествами, причем будет считаться, что для таких множеств выполнено единственное предположение: в каждом из них содержится не менее двух элементов.

При фиксированных множествах  $\mathcal{I}$  и  $\tilde{\mathcal{I}}$  основная проблема естественным образом распадается на две части: выделение из множества  $\mathcal{M}_0 = \{A | A : \mathcal{C}(\mathcal{I}) \rightarrow \mathcal{C}(\tilde{\mathcal{I}})\}$  подходящего отображения и синтез алгоритма, реализующего это отображение. В дальнейшем часто не будут различаться алгоритмы и реализуемые ими отображения.

Будем считать, что условия, выделяющие из  $\mathcal{M}_0$  требуемое отображение, формализованы в виде системы ограничений  $I_0$ . Таким образом, при фиксированных  $\mathcal{I}$  и  $\tilde{\mathcal{I}}$  каждая задача определяется своей системой ограничений  $I_0$ . Множество отображений, удовлетворяющих системе ограничений  $I_0$ , будет обозначаться  $\mathcal{M}(I_0)$ .  $\mathcal{M}(I_0) \subseteq \mathcal{M}_0$ . Отметим, что в большинстве случаев  $|\mathcal{M}(I_0)| > 1$ .

Допустим, что рассматривается некоторая задача  $Z$ , т. е. некоторая система ограничений  $I_0$ . Отображения из множества  $\mathcal{M}(I_0)$  называются при этом допустимыми для задачи  $Z$ . Любой алгоритм, реализующий произвольное допустимое отображение, называется корректным для задачи  $Z$ , а сама задача  $Z$  является задачей синтеза произвольного корректного алгоритма.

В задачах классификации ограничения, составляющие  $I_0$ , содержат пару матриц  $(I, \tilde{I}) \in \mathfrak{C}(\mathfrak{S}) \times \mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$  (при этом  $I$  называется матрицей информации, а  $\tilde{I}$  — информационной матрицей задачи  $Z$ , определенной системой ограничений  $I_0$ ), а в качестве допустимых рассматриваются только отображения  $A$  из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  в  $\mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$ , удовлетворяющие условию  $A(I) = \tilde{I}$  (в  $I_0$  могут, конечно, содержаться и некоторые дополнительные ограничения).

Легко видеть, что из постановки задач классификации как задач экстраполяции функций из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  в  $\mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$ , изначально определенных в единственной точке  $I$  пространства  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$ , вытекает особо важное значение роли, которую играют для этих задач дополнительные («неэкстраполяционные») ограничения. Действительно, если таких ограничений нет, то для любой задачи  $Z$ , определенной парой матриц  $(I, \tilde{I})$ , в качестве решения может быть предложено допустимое отображение  $A : \mathfrak{C}(\mathfrak{S}) \rightarrow \mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$  такое, что для всех  $I'$  из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  имеет место равенство  $A(I') = \tilde{I}$ .

Результатом решения задачи классификации должно быть явно заданное отображение из  $\mathfrak{M}(I_0)$  (корректный алгоритм). В рамках алгебраического подхода изучается следующий способ построения корректных алгоритмов. Изначально на базе общих содержательных гипотез о природе изучаемой реальной ситуации формируется параметрическое семейство отображений  $\mathfrak{M} \equiv \mathfrak{M}_0$ . Так как при этом очень часто оказывается, что  $\mathfrak{M} \cap \mathfrak{M}(I_0) = \emptyset$ , т. е. что задача неразрешима в рамках исходного семейства  $\mathfrak{M}$ , то далее рассматривается задача синтеза корректного алгоритма на базе отображений из  $\mathfrak{M}$  с помощью так называемых корректирующих операций.

В самом общем случае корректирующая операция — это произвольная операция над множеством отображений  $\mathfrak{M}_0$ . В рамках алгебраического подхода используется, однако, только один из возможных способов определения операций над отображениями [1]–[4]. Пусть  $\mathfrak{R}_0 = \{A | A : \mathfrak{B} \rightarrow \mathfrak{U}\}$ , где  $\mathfrak{U}$  и  $\mathfrak{B}$  — произвольные множества, и пусть  $\mathfrak{G}'$  — некоторое множество операций над  $\mathfrak{U}$ . Каждой  $p$ -арной операции  $G'$  из  $\mathfrak{G}'$  сопоставляется  $p$ -арная операция  $G$  над  $\mathfrak{R}_0$ :

$$(1) \quad G(A_1, \dots, A_p)(V) = G'(A_1(V), \dots, A_p(V))$$

для произвольных  $A_1, \dots, A_p$  из  $\mathfrak{R}_0$  и  $V$  из  $\mathfrak{B}$ . В результате возникает множество  $\mathfrak{G}$ , состоящее из операций над  $\mathfrak{R}_0$ , сопоставленных операциям из  $\mathfrak{G}'$  соотношением (1).

При решении прикладных задач множество  $\tilde{\mathfrak{S}}$  определяется содержательными требованиями к виду «ответов», даваемых искомыми алгоритмами. При этом часто оказывается, что определение «удобных» в том или ином смысле операций над пространством матриц  $\mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$  невозможно [2]. Подход, позволяющий преодолеть трудности определения корректирующих операций непосредственно на базе соотношения (1) в применении к  $\mathfrak{M}_0$ , был предложен в [1], [2]. Он основан на использовании специально выбираемого пространства матриц  $\mathfrak{C}(\mathfrak{R})$ , где  $\mathfrak{R}$  называется множеством допустимых оценок.

Напомним, что для произвольных отображений  $u : \mathfrak{U} \rightarrow \mathfrak{B}$  и  $v : \mathfrak{U}' \rightarrow \mathfrak{B}'$  (где  $\mathfrak{U}$ ,  $\mathfrak{B}$ ,  $\mathfrak{U}'$  и  $\mathfrak{B}'$  — некоторые произвольные множества) произведение  $u \times v$  — это отображение из  $\mathfrak{U} \times \mathfrak{U}'$  в  $\mathfrak{B} \times \mathfrak{B}'$  такое, что для всех  $(U, U')$  из  $\mathfrak{U} \times \mathfrak{U}'$  выполнено равенство  $(u \times v)((U, U')) = (u(U), v(U'))$ . Пусть  $u : \mathfrak{U}^p \rightarrow \mathfrak{B}$ , где  $\mathfrak{U}$  и  $\mathfrak{B}$  — произвольные множества,  $p$  — произвольное натуральное

ральное число. Диагонализацией отображения  $u$  назовем отображение  $u_{\Delta} : \mathbb{U} \rightarrow \mathbb{V}$  такое, что для всех  $U$  из  $\mathbb{U}$  выполнено равенство  $u_{\Delta}(U) = u(U, \dots, U)$ .

При использовании для определения корректирующих операций пространства матриц оценок  $\mathfrak{C}(\mathfrak{X})$  место исходного эвристического семейства  $\mathfrak{M}$  занимают эвристические же семейства отображений  $\mathfrak{M}^0$  и  $\mathfrak{M}^1$ , где

$$\mathfrak{M}^0 \subseteq \{B \mid B : \mathfrak{C}(\mathfrak{S}) \rightarrow \mathfrak{C}(\mathfrak{X})\}, \quad \mathfrak{M}^1 \subseteq \bigcup_{p=0}^{\infty} \{C \mid C : \mathfrak{C}^p(\mathfrak{X}) \rightarrow \mathfrak{C}(\mathfrak{S})\},$$

называемые семействами алгоритмических операторов и решающих правл. Семейство  $\mathfrak{M}$  определяется при этом следующим образом:

$$\mathfrak{M} = \mathfrak{M}^1 \circ \mathfrak{M}^0 = \{C \circ (B_1 \times \dots \times B_p)_{\Delta} \mid C \in \mathfrak{M}^1, \quad (B_1, \dots, B_p) \in (\mathfrak{M}^0)^p\}.$$

Корректирующие операции определяются с использованием (1) на базе операций, определенных над  $\mathfrak{C}(\mathfrak{X})$ . Отметим, что как множество допустимых оценок чаще всего используется множество действительных чисел  $\mathbf{R}$ , в результате чего оказывается возможным определять корректирующие операции на базе операций над действительными матрицами.

Пусть  $\mathfrak{F}'$  — некоторое множество операций над  $\mathfrak{C}(\mathfrak{X})$  и  $\mathfrak{F}$  — множество операций над  $\{B \mid B : \mathfrak{C}(\mathfrak{S}) \rightarrow \mathfrak{C}(\mathfrak{X})\}$ , сопоставленных операциям из  $\mathfrak{F}'$  соотношением (1) (при  $\mathbb{U} = \mathfrak{C}(\mathfrak{X})$ ,  $\mathbb{V} = \mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  и  $\mathfrak{G}' = \mathfrak{F}'$ ). Применяя операции из  $\mathfrak{F}$  к отображениям из  $\mathfrak{M}^0$ , можно получить, вообще говоря, более широкое семейство отображений

$$\mathfrak{F}(\mathfrak{M}^0) = \{F(B_1, \dots, B_p) \mid F \in \mathfrak{F}, \quad (B_1, \dots, B_p) \in (\mathfrak{M}^0)^p\}.$$

Множество  $\mathfrak{F}(\mathfrak{M}^1)$  называется  $\mathfrak{F}$ -расширением семейства  $\mathfrak{M}^0$ . Заменяя семейство  $\mathfrak{M}^0$  его  $\mathfrak{F}$ -расширением, можно получить  $\mathfrak{F}$ -расширение исходного семейства  $\mathfrak{M}$ , обозначаемое через  $\mathfrak{F}[\mathfrak{M}]$ :

$$\mathfrak{F}[\mathfrak{M}] = \mathfrak{M}^1 \circ \mathfrak{F}(\mathfrak{M}^0).$$

Отметим, что для выполнения включений  $\mathfrak{M}^1 \subseteq \mathfrak{F}(\mathfrak{M}^1)$  и  $\mathfrak{M} \subseteq \mathfrak{F}[\mathfrak{M}]$  достаточно, чтобы в  $\mathfrak{F}'$  (а потому и в  $\mathfrak{F}$ ) содержался тождественный унарный оператор.

При фиксированных множествах  $\mathfrak{S}$  и  $\tilde{\mathfrak{S}}$  (а потому и пространствах  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  и  $\mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$ ) каждая конкретная задача классификации определяется некоторой парой матриц  $(I, \tilde{I})$  из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S}) \times \mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$  и некоторой системой дополнительных ограничений. Решение задач в рамках алгебраического подхода проводится поэтапно: от формирования исходного семейства  $\mathfrak{M} = \mathfrak{M}^1 \circ \mathfrak{M}^0$  и множества корректирующих операций  $\mathfrak{F}$  до выбора конкретного допустимого отображения из  $\mathfrak{F}[\mathfrak{M}]$ . Соответственно с этим используется и информация, выраженная системой ограничений  $I_0$ : от самых общих ограничений до конкретных, выделяющих данную задачу из множества «близких» к ней.

Формальным отражением такого подхода является предположение о том, что множество рассматриваемых задач  $Z$  (множество рассматриваемых систем ограничений  $I_0$ ) разбито по некоторому отношению эквивалентности на классы. При этом считается, что на определенном этапе решения используется не вся информация, имеющаяся в системе  $I_0$ , а лишь

та, которая выражается включением  $I_0 \in \mathfrak{S}_0$ , где  $\mathfrak{S}_0$  — подходящий класс эквивалентности.

Для задач классификации чаще всего рассматривается следующая эквивалентность: системы ограничений  $I_0$  и  $I_0'$ , содержащие пары матриц  $(I, \tilde{I})$  и  $(I', \tilde{I}')$  соответственно, эквивалентны тогда и только тогда, когда  $I=I'$  и когда все дополнительные ограничения в системах  $I_0$  и  $I_0'$  совпадают. Этой эквивалентностью определяется следующее понятие полноты задач классификации.

**Определение 1.** Задача классификации  $Z$  с матрицей информации  $I$  и информационной матрицей  $\tilde{I}$  называется полной относительно семейства  $\mathfrak{M}$  отображений, удовлетворяющих дополнительным ограничениям этой задачи, если  $\mathfrak{M}(I) = \{A(I) \mid A \in \mathfrak{M}\} = \mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$ . Задача  $Z$  называется  $\mathfrak{F}$ -полной относительно  $\mathfrak{M}$ , если она полна относительно семейства  $\mathfrak{F}[\mathfrak{M}]$ .

Отметим, что из полноты некоторой задачи  $Z$  относительно семейства отображений  $\mathfrak{M}$  немедленно вытекает разрешимость этой задачи в рамках данного семейства отображений.

## § 2. Универсальные и локальные ограничения для задач классификации

При алгебраическом подходе корректные алгоритмы строятся в виде суперпозиций алгоритмических операторов, корректирующих операций и решающих правил. В силу этого представляется естественным рассматривать системы ограничений  $I_0$ , определяющие задачи классификации, как совокупности из двух систем — универсальных и локальных ограничений, т. е. считать, что  $I_0 = (I_0^u, I_0^l)$ , где  $I_0^u$  — система универсальных ограничений, т. е. ограничений «общего характера», применимых ко всем рассматриваемым отображениям (алгоритмам, алгоритмическим операторам, корректирующим операциям и решающим правилам), а  $I_0^l$  — система локальных ограничений, применимых только к отображениям из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  в  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$ . При этом, конечно,  $\mathfrak{M}(I_0) = \mathfrak{M}(I_0^u) \cap \mathfrak{M}(I_0^l)$ .

Отметим, что в задачах классификации пара матриц  $(I, \tilde{I})$  с требованием, чтобы допустимые отображения  $A$  удовлетворяли условию  $A(I) = \tilde{I}$ , является локальным ограничением. Ниже без дополнительных оговорок будет предполагаться, что все остальные (дополнительные) ограничения в рассматриваемых задачах имеют универсальный характер. Кроме того, будем считать, что исходные эвристические семейства  $\mathfrak{M}^1$  и  $\mathfrak{M}^0$  удовлетворяют универсальным ограничениям, т. е. считать, что выполнено условие  $\mathfrak{M}^1 \circ \mathfrak{M}^0 \subseteq \mathfrak{M}(I_0^u)$ .

Формализуем теперь понятие универсальных ограничений. Пусть  $\mathcal{K}$  — класс, объектами которого являются пространства  $(q \times l)$ -матриц с элементами из произвольных множеств и все конечные декартовы степени таких пространств. Пусть также  $\Psi^{q,l}$  — полная подкатегория категории множеств с классом объектов  $\mathcal{K}$ , т. е. пусть  $\text{Ob } \Psi^{q,l} = \mathcal{K}$ , морфизмы  $\Psi^{q,l}$  — отображения объектов друг в друга, суперпозиции морфизмов — суперпозиции отображений. Отметим, что все рассматриваемые отображения (алгоритмы, алгоритмические операторы и т. д.) являются морфизмами категории  $\Psi^{q,l}$ .

Необходимость включения в класс  $\mathcal{K}$  наряду с пространствами  $(q \times l)$ -матриц их конечных декартовых степеней вытекает из потребности рассматривать в рамках одной схемы не только унарные отображения (ал-

горитмы и алгоритмические операторы), но и отображения, вообще говоря,  $p$ -арные при  $p > 1$  (корректирующие операции и решающие правила).

Формальным эквивалентом понятия универсальных ограничений является понятие подкатегории категории  $\Psi^{q, l}$ . Ниже будут рассматриваться подкатегории, имеющие тот же класс объектов  $\mathcal{K}$ , что и категория  $\Psi^{q, l}$ . Итак, если системе универсальных ограничений  $I_0^u$  отвечает подкатегория  $\Psi$  категории  $\Psi^{q, l}$ , то это просто означает, что  $\mathfrak{M}(I_0^u) = \text{Hom}_{\Psi}(\mathfrak{C}(\mathcal{S}), \mathfrak{C}(\mathcal{S}))$ .

**Определение 2.** Подкатегория  $\Psi$  категории  $\Psi^{q, l}$  называется допустимой, если для любых морфизмов  $u$  и  $v$  категории  $\Psi$  таких, что  $u \times v$  — морфизм категории  $\Psi^{q, l}$ ,  $u \times v$  является и морфизмом  $\Psi$ , а также если для любого морфизма  $u$  категории  $\Psi$  диагонализация  $u_{\Delta}$  тоже является морфизмом  $\Psi$ .

В качестве формализаций систем универсальных ограничений можно рассматривать только допустимые подкатегории категории  $\Psi^{q, l}$ . Это связано с тем, что алгоритмы, формируемые при алгебраическом подходе, имеют вид  $A = C \circ (F_1(B_1^1, \dots, B_{r_1}^1) \times \dots \times F_p(B_1^p, \dots, B_{r_p}^p))_{\Delta}$ , где  $C$  есть  $p$ -арное решающее правило,  $F_1, \dots, F_p$  — корректирующие операции и  $B_1^1, \dots, B_{r_p}^p$  — алгоритмические операторы.

**Определение 3.** Пусть  $\Psi$  — подкатегория категории  $\Psi^{q, l}$ . Категория  $\Psi$  называется полной, если для любых множеств  $\mathfrak{U}$  и  $\mathfrak{B}$ , где  $|\mathfrak{U}| > 1$ , выполнено равенство

$$\bigcup_{p=0}^{\infty} \{u \{U^1, \dots, U^p\} \mid u \in \text{Hom}_{\Psi}(\mathfrak{C}^p(\mathfrak{U}), \mathfrak{C}(\mathfrak{B})), (U^1, \dots, U^p) \in \mathfrak{C}^p(\mathfrak{U})\} = \mathfrak{C}(\mathfrak{B}).$$

**Замечание 1.** Полные категории не являются, вообще говоря, полными подкатегориями категории  $\Psi^{q, l}$ .

Ниже вместо слов «подкатегория категории  $\Psi^{q, l}$ » часто будет использоваться просто термин «категория», так как никакие иные категории рассматриваться не будут.

Центральным в дальнейшем рассмотрении будет вопрос о полноте задач классификации (определение 1), а общее рассмотрение этого вопроса для не полных категорий лишено смысла, с чем и связана необходимость во введении этого понятия;  $\Psi$  ниже — полная допустимая категория.

Дадим, наконец,

**Определение 4.** Пусть  $\mathfrak{U}$  — множество и  $X$  — подмножество пространства матриц  $\mathfrak{C}(\mathfrak{U})$ . Множество  $X$  называется базой категории  $\Psi$  в  $\mathfrak{C}(\mathfrak{U})$  или просто базой категории  $\Psi$ , если имеет место равенство

$$\bigcup_{p=0}^{\infty} \{u(U^1, \dots, U^p) \mid u \in \text{Hom}_{\Psi}(\mathfrak{C}^p(\mathfrak{U}), \mathfrak{C}(\mathfrak{U})), (U^1, \dots, U^p) \in X^p\} = \mathfrak{C}(\mathfrak{U}).$$

Понятие базы оказывается основным при изучении проблемы полноты задач классификации в рамках алгебраического подхода.

### § 3. Простейшие функциональные и симметрические категории

Целью настоящего параграфа является описание наиболее часто встречающихся систем универсальных ограничений, сводящееся к описанию соответствующих подкатегорий категории  $\Psi^{q, l}$ .

Категория  $\Phi_0$ . Для произвольных множеств  $\mathbb{U}$  и  $\mathbb{V}$  и натуральных чисел  $p_1$  и  $p_2$  (т. е. для произвольных объектов  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  и  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{V})$  класса  $\mathcal{K}$ ) множество морфизмов категории  $\Phi_0$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{V})$  есть множество всех отображений  $u$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{V})$  таких, что  $u$  определяется некоторым набором функций  $f^1, \dots, f^{p_2}$  из  $\mathbb{U}^{p_1}$  в  $\mathbb{V}$  следующим образом:

$$\begin{aligned} u(U^1, \dots, U^{p_1}) &= u(\|U_{ij}^1\|_{q \times l}, \dots, \|U_{ij}^{p_1}\|_{q \times l}) = \\ &= (\|f^1(U_{i_1}^1, \dots, U_{i_1}^{p_1})\|_{q \times l}, \dots, \|f^{p_2}(U_{i_1}^1, \dots, U_{i_1}^{p_1})\|_{q \times l}) \end{aligned}$$

для произвольного набора матриц  $(U^1, \dots, U^{p_1})$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$ .

Морфизмам категории  $\Phi_0$  соответствуют, например, операции умножения действительных матриц на скаляр, сложения и умножения по Адамару. Так, сложению соответствует морфизм  $u_+ : \mathbb{C}^2(\mathbf{R}) \rightarrow \mathbb{C}(\mathbf{R})$ , определяемый функцией  $f_+ : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$  такой, что  $f_+(a, b) = a + b$  для всех  $a$  и  $b$  из  $\mathbf{R}$ :

$$\begin{aligned} u_+(U^1, U^2) &= u_+(\|U_{ij}^1\|_{q \times l}, \|U_{ij}^2\|_{q \times l}) = \\ &= \|f_+(U_{i_1}^1, U_{i_1}^2)\|_{q \times l} = \|U_{i_1}^1 + U_{i_1}^2\|_{q \times l}. \end{aligned}$$

Морфизмами категории  $\Phi_0$  являются алгоритмические операторы вычисления оценок, пороговые решающие правила (с константами, не зависящими от помера класса) [1], [2] и т. д.

Легко видеть, что категория  $\Phi_0$  допустима. Покажем, что она полна.

Пусть  $\mathbb{U}$  и  $\mathbb{V}$  — произвольные множества, причем  $|\mathbb{U}| > 1$ , и  $V = \|V_{ij}\|_{q \times l}$  — некоторая произвольная матрица из  $\mathbb{C}(\mathbb{V})$ . В силу условия  $|\mathbb{U}| > 1$ , в  $\mathbb{C}(\mathbb{U})$  можно выбрать набор матриц  $(U^1, \dots, U^k)$  (где  $k \leq \lfloor \log_2 ql \rfloor$ ) такой, что при всех  $(i_1, j_1) \neq (i_2, j_2)$  из  $S = \{(1, 1), \dots, (q, l)\}$  будет выполнено условие

$$(U_{i_1 j_1}^1, \dots, U_{i_1 j_1}^k) \neq (U_{i_2 j_2}^1, \dots, U_{i_2 j_2}^k).$$

Определим морфизм  $u$  категории  $\Phi_0$  из  $\mathbb{C}^k(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}(\mathbb{V})$  функцией  $f : \mathbb{U}^k \rightarrow \mathbb{V}$  такой, что при всех  $(i, j) \in S$  имеет место равенство  $f(U_{i_1}^1, \dots, U_{i_1}^k) = V_{ij}$  (существование такой функции  $f$  вытекает из условия выбора набора матриц  $(U^1, \dots, U^k)$ ). Тогда  $u(U^1, \dots, U^k) = V$ , а так как данное построение можно провести для произвольной матрицы  $V$  из  $\mathbb{C}(\mathbb{V})$ , то это и означает полноту категории  $\Phi_0$ .

Итак,  $\Phi_0$  — полная допустимая категория. Опишем теперь ее базы.

**Лемма 1.** Пусть  $\mathbb{U}$  — множество,  $|\mathbb{U}| > 1$  и  $X \subseteq \mathbb{C}(\mathbb{U})$ . Для того чтобы множество  $X$  было базой категории  $\Phi_0$ , необходимо и достаточно, чтобы для всех  $(i_1, j_1) \neq (i_2, j_2)$  из  $S = \{(1, 1), \dots, (q, l)\}$  в  $X$  содержалась матрица  $U = \|U_{ij}\|_{q \times l}$  такая, что  $U_{i_1 j_1} \neq U_{i_2 j_2}$ .

**Доказательство.** **Необходимость.** Пусть множество  $X \subseteq \mathbb{C}(\mathbb{U})$  таково, что для некоторых  $(i_1^0, j_1^0) \neq (i_2^0, j_2^0)$  из  $S$  и для всех  $U = \|U_{ij}\|_{q \times l} \in X$  выполнено равенство  $U_{i_1^0 j_1^0} = U_{i_2^0 j_2^0}$ . Пусть также  $u$  — произвольный морфизм категории  $\Phi_0$  из  $\mathbb{C}^p(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}(\mathbb{U})$ , определенный функцией  $f$  из  $\mathbb{U}^p$  в  $\mathbb{U}$ .  $(U^1, \dots, U^p)$  — произвольный набор матриц из  $\mathbb{C}^p(\mathbb{U})$  и  $U = u(U^1, \dots, U^p)$ . В матрице  $U = \|U_{ij}\|_{q \times l}$  элементы  $U_{i_1^0 j_1^0}$  и  $U_{i_2^0 j_2^0}$  будут равны между собой, так как  $U_{i_1^0 j_1^0} = f(U_{i_1^0 j_1^0}^1, \dots, U_{i_1^0 j_1^0}^p)$  и  $U_{i_2^0 j_2^0} = f(U_{i_2^0 j_2^0}^1, \dots, U_{i_2^0 j_2^0}^p)$ , а наборы аргументов функции  $f$  в правых частях этих равенств одинаковы.

Из сказанного вытекает, что

$$\begin{aligned} \bigcup_{p=0}^{\infty} \{u(U^1, \dots, U^p) \mid u \in \text{Hom}_{\Phi_0}(\mathbb{C}^p(\mathbb{U}), \mathbb{C}(\mathbb{U})), (U^1, \dots, U^p) \in X^p\} &\subseteq \\ &\subseteq \{U \mid U = \|U_{ij}\|_{q \times l} \in \mathbb{C}(\mathbb{U}), U_{i_1^0 j_1^0} = U_{i_2^0 j_2^0}\} \subseteq \mathbb{C}(\mathbb{U}), \end{aligned}$$

где последнее включение строгое, так как  $|\mathbb{U}| > 1$ . Таким образом,  $X$  в данном случае не является базой категории  $\Phi_0$ .

Доказательство достаточности аналогично доказательству полноты категории  $\Phi_0$ . Лемма доказана.

Категория  $\Phi_q$ . Для произвольных множеств  $\mathbb{U}$  и  $\mathbb{B}$  и натуральных чисел  $p_1$  и  $p_2$  множество морфизмов категории  $\Phi_q$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{B})$  определяется как множество всех отображений  $u$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{B})$  таких, что  $u$  задается некоторым набором функций  $f_1^1, \dots, f_{i_1}^1, f_1^2, \dots, f_{i_2}^2$  из  $\mathbb{U}^{p_i}$  в  $\mathbb{B}$  следующим образом:

$$\begin{aligned} u(U^1, \dots, U^{p_1}) &= u(\|U_{i_1}^1\|_{q \times l}, \dots, \|U_{i_1}^{p_1}\|_{q \times l}) = \\ &= (\|f_1^1(U_{i_1}^1, \dots, U_{i_1}^1, U_{i_1}^2, \dots, U_{i_1}^{p_1})\|_{q \times l}, \dots, \\ &\dots, \|f_{i_2}^{p_2}(U_{i_1}^1, \dots, U_{i_1}^1, U_{i_1}^2, \dots, U_{i_1}^{p_1})\|_{q \times l}) \end{aligned}$$

для произвольного набора матриц  $(U^1, \dots, U^{p_1})$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$ .

Морфизмами категории  $\Phi_q$  являются алгоритмические операторы моделей, основанных на разделении классов некоторыми поверхностями в пространстве объектов, в которых каждому классу сопоставляется своя поверхность, решающие правила с константами, зависящими от номера класса [1], [2], и т. д.

Легко видеть, что каждый морфизм категории  $\Phi_0$  является одновременно и морфизмом категории  $\Phi_q$ , т. е. что  $\Phi_0$  — подкатегория категории  $\Phi_q$ . Так как категория  $\Phi_0$  полная, то это же справедливо и для  $\Phi_q$ . Допустимость категории  $\Phi_q$  очевидна.

Описание баз категории  $\Phi_q$  дает

Лемма 2. Пусть  $\mathbb{U}$  — множество,  $|\mathbb{U}| > 1$  и  $X \in \mathbb{C}(\mathbb{U})$ . Для того чтобы  $X$  было базой категории  $\Phi_q$ , необходимо и достаточно, чтобы для любых  $i_1 \neq i_2$  из  $\{1, 2, \dots, q\}$  в  $X$  содержалась матрица  $U$ , в которой строки с номерами  $i_1$  и  $i_2$  различны.

Доказательство этой леммы полностью аналогично доказательству леммы 1.

Категории  $\Phi_0$  и  $\Phi_q$  принадлежат к семейству так называемых функциональных категорий [3], [4]. Рассмотрим теперь простейшие симметрические [3], [4] категории.

Пусть  $\sigma_0$  — симметрическая группа подстановок, действующих на множестве  $S = \{(1, 1), \dots, (q, l)\}$ ,  $\mathbb{U}$  — множество,  $(U^1, \dots, U^p)$  — набор матриц из  $\mathbb{C}^p(\mathbb{U})$  и  $s \in \sigma_0$ . Определим действие подстановки  $s$  на наборе  $(U^1, \dots, U^p)$  цепочкой равенств

$$\begin{aligned} s(U^1, \dots, U^p) &= (s(U^1), \dots, s(U^p)) = (s(\|U_{i_1}^1\|_{q \times l}), \dots, \\ &\dots, s(\|U_{i_2}^p\|_{q \times l})) = (\|U_{s(i_1, j)}^1\|_{q \times l}, \dots, \|U_{s(i_2, j)}^p\|_{q \times l}). \end{aligned}$$

Пусть  $u : \mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U}) \rightarrow \mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{B})$  — произвольный морфизм категории  $\Phi_q$  и  $s \in \sigma_0$ . Будем говорить, что  $u$  коммутирует с  $s$ , если для любого набора  $(U^1, \dots, U^{p_1})$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  имеет место равенство  $u(s(U^1, \dots, U^{p_1})) = s(u(U^1, \dots, U^{p_1}))$ .

Категория  $\Sigma_0$ . Для произвольных множеств  $\mathbb{U}$  и  $\mathbb{B}$  и натуральных чисел  $p_1$  и  $p_2$  множество морфизмов категории  $\Sigma_0$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{B})$  определяется как множество всех отображений  $u$  из  $\mathbb{C}^{p_1}(\mathbb{U})$  в  $\mathbb{C}^{p_2}(\mathbb{B})$ , коммутирующих со всеми подстановками  $s$  из группы  $\sigma_0$ .



Легко видеть, что  $\Sigma_0$  является допустимой категорией, а так как  $\Phi_0$  является подкатегорией категории  $\Sigma_0$  — то и полной.

Морфизмами категории  $\Sigma_0$  (не являющимися морфизмами категории  $\Phi_0$ ) оказываются, например, операторы выделения наибольших или наименьших элементов действительных матриц [2] и т. п.

На вопрос о базах категории  $\Sigma_0$  отвечает

**Лемма 3.** Пусть  $\mathfrak{U}$  — множество,  $|\mathfrak{U}| > 1$  и  $X \subseteq \mathfrak{C}(\mathfrak{U})$ . Для того чтобы множество  $X$  было базой категории  $\Sigma_0$ , необходимо и достаточно, чтобы для всех  $(i_1, j_1) \neq (i_2, j_2)$  из  $S$  в  $X$  содержалась матрица  $U = \|U_{ij}\|_{q \times l}$  с  $U_{i_1 j_1} \neq U_{i_2 j_2}$ .

**Замечание 2.** Из лемм 1 и 3 вытекает, что базы категорий  $\Sigma_0$  и  $\Phi_0$  в любом пространстве матриц одинаковы

**Доказательство.** Необходимость. Пусть  $X \subseteq \mathfrak{C}(\mathfrak{U})$  таково, что для некоторых  $(i_1^0, j_1^0) \neq (i_2^0, j_2^0)$  из  $S$  и для всех  $U = \|U_{ij}\|_{q \times l}$  из  $X$  выполнено равенство  $U_{i_1^0 j_1^0} = U_{i_2^0 j_2^0}$ . Пусть также  $u$  — произвольный морфизм категории  $\Sigma_0$  из  $\mathfrak{C}^p(\mathfrak{U})$  в  $\mathfrak{C}(\mathfrak{U})$ ,  $(U^1, \dots, U^p)$  — произвольный набор матриц из  $X^p$  и  $U = u(U^1, \dots, U^p)$ . В матрице  $U = \|U_{ij}\|_{q \times l}$  элементы  $U_{i_1^0 j_1^0}$  и  $U_{i_2^0 j_2^0}$  будут равны между собой. Действительно, рассмотрим подстановку  $s_0$  множества  $S$ , определенную следующим образом:  $s_0(i_1^0, j_1^0) = (i_2^0, j_2^0)$ ,  $s_0(i_2^0, j_2^0) = (i_1^0, j_1^0)$  и  $s_0(i, j) = (i, j)$  для  $(i, j) \in S \setminus \{(i_1^0, j_1^0), (i_2^0, j_2^0)\}$ . Для всех матриц  $U'$  из  $X$  выполнено соотношение  $s_0(U') = U'$ , а так как  $u$ , по предположению, — морфизм категории  $\Sigma_0$  и потому коммутирует с  $s_0$ , то

$$s_0(U) = s_0(u(U^1, \dots, U^p)) = u(s_0(U^1, \dots, U^p)) = u(U^1, \dots, U^p) = U.$$

Это равенство в силу определения  $s_0$  означает, что  $U_{i_1^0 j_1^0} = U_{i_2^0 j_2^0}$ .

Далее, как и в доказательстве леммы 1, имеем

$$\bigcup_{p=0}^{\infty} \{u(U^1, \dots, U^p) \mid u \in \text{Hom}_{\Sigma_0}(\mathfrak{C}^p(\mathfrak{U}), \mathfrak{C}(\mathfrak{U})), (U^1, \dots, U^p) \in X^p\} \subseteq \{U \mid U = \|U_{ij}\|_{q \times l} \in \mathfrak{C}(\mathfrak{U}), U_{i_1^0 j_1^0} = U_{i_2^0 j_2^0}\} \subset \mathfrak{C}(\mathfrak{U}),$$

где последнее включение строгое, так как  $|\mathfrak{U}| > 1$ . Таким образом,  $X$  в данном случае не является базой категории  $\Sigma_0$ .

Достаточность вытекает из того, что категория  $\Phi_0$  является подкатегорией категории  $\Sigma_0$ . Лемма доказана.

**Категория  $\Sigma_q$ .** Пусть  $M_{q,l}$  — матрица  $(M_{q,l} = \|M_{ij}\|_{q \times l})$ , в которой  $M_{ij} = (i, j)$  при  $(i, j) \in S$ . Определим подгруппу  $\sigma_q$  группы  $\sigma_0$  как группу, соответствующую группе подстановок строк матрицы  $M_{q,l}$ . Для произвольных множеств  $\mathfrak{U}$  и  $\mathfrak{B}$  и натуральных чисел  $p_1$  и  $p_2$  множество морфизмов категории  $\Sigma_q$  из  $\mathfrak{C}^{p_1}(\mathfrak{U})$  в  $\mathfrak{C}^{p_2}(\mathfrak{B})$  определяется как множество всех отображений  $u$  из  $\mathfrak{C}^{p_1}(\mathfrak{U})$  в  $\mathfrak{C}^{p_2}(\mathfrak{B})$ , коммутирующих со всеми подстановками  $s$  из группы  $\sigma_q$ .

Допустимость категории  $\Sigma_q$  очевидна, полнота вытекает из того, что все рассмотренные выше категории являются подкатегориями категории  $\Sigma_q$ .

Приведем без доказательства описание баз категории  $\Sigma_q$ .

**Лемма 4.** Пусть  $\mathfrak{U}$  — множество,  $|\mathfrak{U}| > 1$  и  $X \subseteq \mathfrak{C}(\mathfrak{U})$ . Для того чтобы  $X$  было базой категории  $\Sigma_q$ , необходимо и достаточно, чтобы для любых  $i_1 \neq i_2$  из  $\{1, 2, \dots, q\}$  в  $X$  содержалась матрица  $U$ , в которой строки с номерами  $i_1$  и  $i_2$  различны.

**Замечание 3.** Из лемм 2 и 4 вытекает, что базы категорий  $\Sigma_q$  и  $\Phi_q$  в любом пространстве матриц одинаковы.

Рассмотрим, наконец, вопрос о причинах возникновения универсальных ограничений, формализуемых описанными выше категориями, в прикладных задачах.

Симметрические универсальные ограничения (категории  $\Sigma_0$  и  $\Sigma_q$ ) возникают в конкретных задачах как выражения априорной информации об однородности рассматриваемых объектов (которым соответствуют строки рассматриваемых матриц) и классов (которым соответствуют столбцы). Так, информация об однородности всех объектов естественным образом выражается требованием, чтобы при произвольной перестановке строк в матрице информации соответственно переставлялись бы и строки в информационной матрице, порожденной корректным алгоритмом, т.е. чтобы корректный алгоритм был морфизмом категории  $\Sigma_q$ . Информация же об однородности всех объектов и классов формализуется требованием решать задачу в рамках категории  $\Sigma_0$ .

Помимо информации об однородности различных объектов и классов в задачах часто имеется некоторая информация о независимости, сформулированная, например, таким образом: факт принадлежности  $i$ -го объекта  $j$ -му классу не зависит от того, имеют ли место факты принадлежности  $i_1$ -го объекта  $j_1$ -му классу, ...,  $i_k$ -го объекта  $j_k$ -му классу.

Считая, что вся исходная информация, относящаяся «локально» к  $i$ -му объекту и  $j$ -му классу, представлена элементом  $I_{ij}$  матрицы информации  $I = \|I_{ij}\|_{q \times l}$ , получаем, что формальным выражением информации о независимости является требование, состоящее в том, чтобы корректный алгоритм мог быть задан функциями с соответствующими информацией о независимости наборами аргументов.

Пусть известно, что объекты в рассматриваемой выборке независимы между собой. В этом случае корректный алгоритм должен определяться функциями, наборами аргументов которых являются строки матрицы информации.

Наконец, часто встречается ситуация, когда имеется информация об одновременной однородности и независимости. Допустим, что все объекты и классы в некоторой задаче взаимно попарно независимы и однородны. Из предположения о независимости вытекает, что корректный алгоритм должен определяться набором функций  $f_{11}, \dots, f_{q_l}$ , где  $f_{ij} : \mathfrak{S} \rightarrow \mathfrak{S}$ , следующим образом:  $A(\|I_{ij}\|_{q \times l}) = \|f_{ij}(I_{ij})\|_{q \times l}$ . Из предположения же об однородности следует, что  $f_{11} = f_{12} = \dots = f_{q_l}$ , т.е. что на самом деле алгоритм должен задаваться единственной функцией  $f$  из  $\mathfrak{S}$  в  $\mathfrak{S}$ , иначе говоря, должен быть морфизмом категории  $\Phi_0$ . Если же независимы и однородны только рассматриваемые объекты (например, если рассматривается задача с непесекающимися классами), то это универсальное ограничение формализуется категорией  $\Phi_a$ .

#### § 4. Регулярные задачи классификации

Обозначения. Пусть  $\mathcal{U}$  и  $\mathcal{B}$  — произвольные множества,  $\Psi$  — подкатегория категории  $\Psi^{q,l}$ . Множество  $\text{Hom}_{\Psi}(\mathbb{C}(\mathcal{U}), \mathbb{C}(\mathcal{B}))$  будем обозначать через  $H(\mathcal{U}, \mathcal{B})$ , множество

$$\bigcup^{\infty} \text{Hom}_{\Psi}(\mathbb{C}^p(\mathcal{U}), \mathbb{C}(\mathcal{B}))$$

через  $\mathcal{H}(\mathcal{U}, \mathcal{B})$ . Для любого  $X \in \mathbb{C}(\mathcal{U})$  положим

$$H(\mathfrak{U}, \mathfrak{B})(X) = \{u(U) \mid u \in H(\mathfrak{U}, \mathfrak{B}), U \in X\},$$

$$\mathcal{H}(\mathfrak{U}, \mathfrak{B})(X) = \bigcup_{p=0}^{\infty} \{u(U^1, \dots, U^p) \mid u \in \text{Hom}_{\Psi}(\mathbb{C}^p(\mathfrak{U}), \mathbb{C}(\mathfrak{B})), \\ (U^1, \dots, U^p) \in X^p\}.$$

В конце § 3 говорилось о том, что понятие базы является основным при изучении полноты задач классификации. Однако свойство «быть базой категории  $\Psi$ » было определено (определение 4) для подмножеств  $X$  пространств матриц  $\mathbb{C}(\mathfrak{U})$  только с использованием морфизмов категории  $\Psi$  из  $\mathbb{C}(\mathfrak{U}')$  в  $\mathbb{C}(\mathfrak{U})$ . Изучение же полноты задач классификации (определение 1) требует рассмотрения отображений вида  $A: \mathbb{C}(\mathfrak{Z}) \rightarrow \mathbb{C}(\tilde{\mathfrak{Z}})$ , т. е. отображений одного пространства матриц в другое, что приводит к необходимости введения еще одного понятия.

**Определение 5.** Пусть  $\mathfrak{U}$  и  $\mathfrak{B}$  — некоторые произвольные множества.  $|\mathfrak{U}| > 1$  и  $X \subseteq \mathbb{C}(\mathfrak{U})$ . Множество  $X$  называется базой категории  $\Psi$  в  $\mathbb{C}(\mathfrak{U})$  для  $\mathbb{C}(\mathfrak{B})$ , если имеет место равенство  $\mathcal{H}(\mathfrak{U}, \mathfrak{B})(X) = \mathbb{C}(\mathfrak{B})$ .

Для полных допустимых категорий понятия баз из определений 4 и 5 совпадают.

**Лемма 5.** Для произвольных множеств  $\mathfrak{U}$  и  $\mathfrak{B}$  ( $|\mathfrak{U}| > 1$  и  $|\mathfrak{B}| > 1$ ) и любого подмножества  $X$  пространства  $\mathbb{C}(\mathfrak{U})$  высказывания « $X$  — база категории  $\Psi$  в  $\mathbb{C}(\mathfrak{U})$ » и « $X$  — база категории  $\Psi$  в  $\mathbb{C}(\mathfrak{U})$  для  $\mathbb{C}(\mathfrak{B})$ » при полной допустимой категории  $\Psi$  эквивалентны.

Доказательство этой леммы, как и остальных лемм данного параграфа, можно найти в [3].

При рассматриваемом подходе к решению задач классификации основной схемой перехода от одного пространства матриц к другому является схема

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{C}(\mathfrak{Z}) & \xrightarrow{\mathfrak{M}} & \mathbb{C}(\tilde{\mathfrak{Z}}) \\ \mathfrak{M}^0 \downarrow & & \uparrow \mathfrak{M}^1 \\ \mathbb{C}(\mathfrak{X}) & \xrightarrow{\tilde{\mathfrak{N}}} & \mathbb{C}(\mathfrak{X}) \end{array}$$

где семейства  $\mathfrak{M}$  и  $\mathfrak{M}^0$  состоят из унарных отображений, а семейства  $\tilde{\mathfrak{Z}}$  и  $\mathfrak{M}^1$  — из отображений произвольных арностей. Чтобы получить общие результаты, непосредственно приложимые к этой ситуации, рассмотрим схему

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{C}(\mathfrak{U}) & \xrightarrow{H(\mathfrak{U}, \mathfrak{B})} & \mathbb{C}(\mathfrak{B}) \\ H(\mathfrak{U}, \mathfrak{B}) \downarrow & & \uparrow \mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B}) \\ \mathbb{C}(\mathfrak{B}) & \xrightarrow{\mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B})} & \mathbb{C}(\mathfrak{B}) \end{array}$$

где  $\Psi$  — полная допустимая категория,  $\mathfrak{U}$ ,  $\mathfrak{B}$  и  $\mathfrak{B}$  — произвольные множества.

**Лемма 6.** Пусть  $\mathfrak{U}$ ,  $\mathfrak{B}$  и  $\mathfrak{B}$  — некоторые произвольные множества мощности, большей 1,  $X \subseteq \mathbb{C}(\mathfrak{U})$  и  $Y \subseteq \mathbb{C}(\mathfrak{B})$ . Для того чтобы было выполнено любое из равенств:

$$(2) \quad H(\mathfrak{U}, \mathfrak{B})(X) = \mathbb{C}(\mathfrak{B})$$

или

$$(3) \quad \mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B})(\mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B})(H(\mathfrak{U}, \mathfrak{B})(X))) = \mathbb{C}(\mathfrak{B}),$$

необходимо, чтобы множество  $X$  было базой категории  $\Psi$ .

Для того чтобы было выполнено любое из равенств:

$$\mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B})(Y) = \mathfrak{C}(\mathfrak{B})$$

или

$$\mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B})(\mathcal{H}(\mathfrak{B}, \mathfrak{B})(Y)) = \mathfrak{C}(\mathfrak{B}),$$

необходимо и достаточно, чтобы  $Y$  было базой категории  $\Psi$ .

Из данной леммы вытекает, что при решении задач классификации для достижения полноты необходимо, чтобы все возникающие в процессе решения множества матриц были базами категории, выражающей универсальные ограничения.

Утверждение леммы 6 для множества  $X$  не может быть усилено, т. е. неверно, что для выполнения равенств (2) или (3) достаточно, чтобы  $X$  было базой категории  $\Psi$ . Однако усиление леммы 6, неверное для произвольных баз, оказывается справедливым для баз одноэлементных, а это именно то, что требуется для задач классификации, так как в них исходное множество  $\{I\}$  одноэлементное.

**Лемма 7.** Пусть  $\mathfrak{U}$ ,  $\mathfrak{B}$  и  $\mathfrak{B}$  — некоторые произвольные множества мощности, большей 1,  $X \subseteq \mathfrak{C}(\mathfrak{U})$  и  $|X|=1$ . Для того чтобы было выполнено любое из равенств, (2) или (3), необходимо и достаточно, чтобы  $X$  было базой категории  $\Psi$ .

Ниже будут рассматриваться классы  $\mathfrak{Z}$  задач классификации, т. е. множества задач, возникающие при фиксации  $q$ ,  $l$ ,  $\mathfrak{S}$  и  $\tilde{\mathfrak{S}}$  (каждая задача  $Z$  выделяется из  $\mathfrak{Z}$  заданием категории  $\Psi$  и пары матриц  $(I, \tilde{I})$ ).

Пусть зафиксированы некоторый класс задач  $\mathfrak{Z}$  и полная допустимая категория  $\Psi$ . Тем самым определен подкласс  $\mathfrak{Z}[\Psi]$  задач, различающихся только парами матриц  $(I, \tilde{I})$ .

**Определение 6.** Задача  $Z$  из подкласса  $\mathfrak{Z}[\Psi]$  называется регулярной, если в рамках категории  $\Psi$  (т. е. среди подмножеств множества морфизмов  $\Psi$  из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  в  $\mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$ ) существует такое множество отображений  $\mathfrak{M}$ , что  $Z$  полна относительно  $\mathfrak{M}$ .

Легко видеть, что свойство полноты является монотонным относительно семейств отображений в следующем смысле: если некоторая задача  $Z$  полна относительно семейства отображений  $\mathfrak{M}_1$ , и если  $\mathfrak{M}_2$  — такое семейство, что  $\mathfrak{M}_1 \subseteq \mathfrak{M}_2 \subseteq \text{Hom}_{\Psi}(\mathfrak{C}(\mathfrak{S}), \mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}}))$ , то  $Z$  полна и относительно  $\mathfrak{M}_2$ . Следовательно, задача  $Z$  регулярна тогда и только тогда, когда она полна относительно семейства всех морфизмов категории  $\Psi$  из  $\mathfrak{C}(\mathfrak{S})$  в  $\mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}})$ , т. е. когда имеет место равенство

$$(4) \quad H(\mathfrak{S}, \tilde{\mathfrak{S}})(\{I\}) = \mathfrak{C}(\tilde{\mathfrak{S}}),$$

где  $I$  — матрица информации задачи  $Z$ .

**Теорема.** Задача  $Z$  с матрицей информации  $I$ , принадлежащая множеству  $\mathfrak{Z}[\Psi]$ , регулярна тогда и только тогда, когда одноэлементное множество  $\{I\}$  является базой категории  $\Psi$ .

Доказательство данной теоремы сводится к использованию (4) и леммы 7.

Из данной теоремы и лемм 1—4 для категорий  $\Phi_0$ ,  $\Phi_q$ ,  $\Sigma_0$  и  $\Sigma_q$  получаем

**Следствие 1.** Задача  $Z$  с матрицей информации  $I$ , принадлежащая множеству  $\mathfrak{Z}[\Phi_0]$  или  $\mathfrak{Z}[\Sigma_0]$ , регулярна тогда и только тогда, когда элементы матрицы  $I$  попарно различны.

Следствие 2. Задача  $Z$  с матрицей информации  $I$ , принадлежащая множеству  $\mathcal{Z}[\Phi_q]$  или  $\mathcal{Z}[\Sigma_q]$ , регулярна тогда и только тогда, когда строки матрицы  $I$  попарно различны.

#### Литература

1. Журавлев Ю. И. Корректные алгебры над множествами некорректных (эвристических) алгоритмов. I.— Кибернетика, 1977, № 4, с. 5–17; II.— № 6, с. 21–27.
2. Журавлев Ю. И. Об алгебраическом подходе к решению задач распознавания или классификации.— Пробл. кибернетики, 1978, вып. 33, с. 5–68.
3. Рудаков К. В. О некоторых классах алгоритмов распознавания (общие результаты). М.: ВЦ АН СССР, 1980.
4. Рудаков К. В. О некоторых классах алгоритмов распознавания (параметрические модели). М.: ВЦ АН СССР, 1981.

Поступила в редакцию 12.IV.1985